

埼玉経済



わたなべ・てつや 66
年生まれ。89年3月都立大学工学部機械工学科卒。都立大学大学院工学研究科修士課程機械工学専攻修了。都立大学工学部助手、埼玉大学工学部機械工学科講師、埼玉大学工学部機械工学科助教授を経て07年4月から現職。専門はダイナミクス・デザイン、振動学、耐震工学、感性工学、スポーツ工学。

■ フライキャスティング
私は静電工学、耐震・免震工学、音工学、スポーツ工学、生体工学の5つの分野を扱っておりますが、ここでは、スポーツ工学分野のフライキャスティングにおけるモデル化について紹介したいと思います。モデル化とは「構造物の静的あるいは動的挙動を表現できるように数式化する」ことであり、さまざまなものがありますが、本研究ではマルチボディダイナミクスを使用しております。

わたなべ・てつや 66
年生まれ。89年3月都立大学工学部機械工学科卒。都立大学大学院工学研究科修士課程機械工学専攻修了。都立大学工学部助手、埼玉大学工学部機械工学科講師、埼玉大学工学部機械工学科助教授を経て07年4月から現職。専門はダイナミクス・デザイン、振動学、耐震工学、感性工学、スポーツ工学。

埼玉大学・理工学研究の現場

サイ・テク 知と技の発信

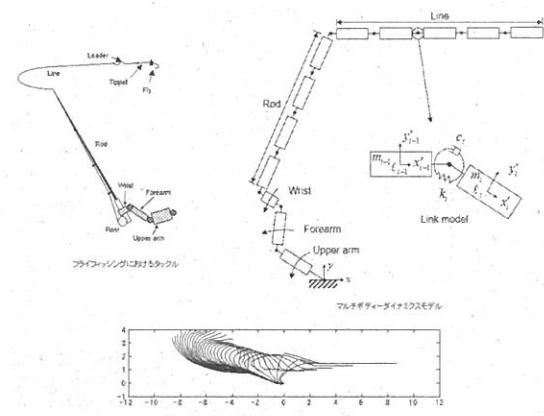
[145]

構造物の動力学モデリング

渡邊 鉄也 大学院理工学研究科 准教授

人を釣ると、より一層の充実感を得られるため、自分で作成する人が多いです。したがって、フライフィッシングは、フライを作成し、その構成は屋内の作業、釣りは屋外での作業になるため、頭脳・

筋肉を使った動的活動を両立できます。■ 困難なモデル化 フライフィッシングは、フライを作成されていきます。フライの形態をもなう複雑な挙動となるが、自分では購入することができます。が、自分で作成したフライで魚



■ 最適設計法を提案

以上の背景を踏まえ、本研究では飛距離が長く、ラインコントロールに適したキャスティング方法およびフィッシング用具であるフライラインおよびロッドの最適パラメータを解明することにしました。フライラインは柔軟構造物であるため、その運動は大変複雑な挙動となることから、有限要素法を用いて解析することができないため、微小な剛体を結合したモルタル化が非

抗を減らすにはラインのループをコンパクトにし、前面投影面積を小さくすればよい。ラインに力を的確に伝えるにはラインが歪んでいたり、しわが寄つたりしてはなりません。進行方向にまっすぐであり、ループの幅が狭いほど良いとされています。が捕食するカゲロウやカワゲラ、トビケラなどの水生昆虫を模擬した疑似餌であるため、小さく軽いものです。そこで、フライキャスティングでは、フライの重さを適切な場所に投げなくてはなりません。しかし、フライラインは柔軟な「ひも状」の構造物であるため、その運動は大変複雑な挙動となることから、有限要素法を用いて解析することができないため、微小な剛体を結合したモルタル化が非

企業、団体、商店街などの話題や情報を寄せ下さい
TEL 048・795・9161 FAX 048・653・9040